

关于Lamé-Helmholtz方程的新解法 和椭球波动函数

董明德

(中国科学院理论物理所, 1982年12月10日收到)

摘要

双周期系数方程虽在数理方法中具有重要意义, 但Lamé-Helmholtz方程的解至今仍未求出, 因为Arscott和Möglich的双重级数展开法, Malurkar的非线性积分方程都无法进一步处理

本文的主要结果是由原方程导出一组线性微积分方程, 利用积分变换, 直接求得四类椭球波动函数, $\mathcal{E}_{c_i}(sna)$, $\mathcal{E}_{s_i}(sna)$ ($i=1, 2, 3, 4$), 它的特例就是熟知的Lamé函数 $E_{c_i}(sna)$, $E_{s_i}(sna)$. 推广Riemann P 函数思想, 引进 D 函数来表示其变换规律.

一、引言

如所周知, Picard于1880年证明双周期系数方程存在实周期解, 但是, 这类方程至今尚未建立完善的解析理论. 其中最简单的情况, 即Lamé方程, 研究相当详尽, 并且得广泛的应用. 然而较复杂的Lamé-Helmholtz方程至今并未得到相应的解析解^[1-3]. 显然, 从数学物理观点考虑, Lamé-Helmholtz方程描述椭球坐标系中振动过程 $\Delta\phi + \omega\phi = 0$; Lamé方程则限于表述椭球坐标系中静态分布 $\Delta\phi = 0$, 后者只是前者的特例而已.

从解析理论的观点来考察, 二阶单周期系数方程 (Hill方程)

$$\frac{d^2\varphi}{dt^2} + (a_0 + a_1\cos 2t + a_2\cos 4t + \dots + a_n\cos 2nt)\varphi(t) = 0 \quad (1.1)$$

的自然推广是双周期系数方程

$$\frac{d^2\varphi}{dt^2} + (a_0 + a_1\operatorname{sn}^2 t + a_2\operatorname{sn}^4 t + \dots + a_n\operatorname{sn}^{2n} t)\varphi(t) = 0 \quad (1.2)$$

式中Jacob函数 $\operatorname{sn}t$ 具有实周期 $2K$ 和虚周期 $2iK'$. 在非正则极点 $t = iK'$, 函数 $\operatorname{sn}t$, $\operatorname{cn}t$, $\operatorname{dn}t$ 全为 ∞ . 当 $a_n = 0$ ($n \geq 2$) 时得Lamé方程. 当 $a_n = 0$ ($n \geq 3$) 时得Lamé-Helmholtz方程. 当 $a_n \neq 0$ ($n = 0, 1, 2, 3, \dots$) 时, 则称一般双周期系数 (二阶) 方程, 它在物理问题中也有应用. 以下将清楚, 我们的方法也适用于一般情况.

对于Lamé-Helmholtz方程, 由于缺乏可供运算的级数解, 这类方程在数学物理中的应用不能不受到很大的限制. 解析解无法求得的根源是由于以往讨论中所采用方法的局限性. 例如, 根据Möglich^[4]的方法, 将解展开为球谐和函数

$$\sum_{r=0}^{\infty} \sum_{s=0}^r P_r^s P_{2r}^{2s}(\cos\theta) \cos 2\varphi \quad (\cos\theta = k \operatorname{sn} \alpha \operatorname{sn} \beta) \quad (1.3)$$

或者按照Arscott^[5]的讨论, 将解表为两个椭圆函数的无穷乘积

$$\sum_{r=0}^{\infty} \sum_{s=0}^r A_r^s {}_u E_{2r}^s(\alpha) {}_u E_{2r}^s(\beta) \quad (1.4)$$

这些双重级数形式解将导致至三项递推关系式, 而其中作为待定的系数是矩阵元. 因此应用连分法就难以作进一步处理, 显示解无法写出.

另一方面, 对于Lamé方程可以导出Whittaker积分方程^[2]; 而对于Lamé-Helmholtz方程, 不能导出Whittaker类型的积分方程, 只能得到Malurkar^[6]非线性积分方程. Malurkar方程的求解更有原则性困难.

应该指出, 最根本的问题是Lamé方程和Lamé-Helmholtz方程的奇点性质截然不同. Lamé方程只具有四个正则极点, 而Lamé-Helmholtz方程是五个正则极点的合流形式, 它除了三个正则极点外, 还有一个非正则极点, 要求出非正则积分需要克服原则性的困难.

本文的目的是求出Lamé-Helmholtz方程的解析解, 简称椭圆波动函数.

为此, 方法的主要特点是不从形式解(包括各种双重级数展开)出发, 而是从原方程导出一组等价的线性微积分方程. 这类方程的明显优点, 如和Whittaker积分方程或Malurkar非线性积分方程相比较, 是求解比较方便. 利用积分变换可以统一讨论正则积分和非正则积分, 并求出显示的解析解. 非正则积分的实质性困难, 只有引用树图法才能克服. 根据求得两个线性独立解, 可以构成Green函数, 从而解决第一类和第二类边值问题.

二、方程的标准形式

先讨论方程的标准形式. 为了便于研究解(即方程)的变换性质, 我们推广Riemann P 记号的思想. Riemann用 P 记号(或称 P 函数)表示方程的参数集及其变换规律性, 这里对于Lamé-Helmholtz方程将引进相应的 D 记号.

Lamé-Helmholtz方程的通常形式为

$$\frac{d^2\varphi}{d\alpha^2} + (A_0 + A_1 \operatorname{sn}^2 \alpha + A_2 \operatorname{sn}^4 \alpha) \varphi(\alpha) = 0 \quad (2.1)$$

方程具有奇点 $\alpha = iK' \pmod{2K, 2iK'}$, 系数具有实周期 $4K$ 和纯虚周期 $4iK'$

$$K = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{d\theta}{\sqrt{1-k^2 \operatorname{sn}^2 \theta}}, \quad K' = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{d\theta}{\sqrt{1-k'^2 \operatorname{sn}^2 \theta}}$$

实数 k 是椭圆函数的模, $0 \leq k \leq 1$, $k' = \pm \sqrt{1-k^2}$ 为余模. 对于特征值问题, 有时采用以下形式较便:

$$\frac{d^2\varphi}{d\alpha^2} - (a + bk^2 \operatorname{sn}^2 \alpha + qk^4 \operatorname{sn}^4 \alpha) \varphi(\alpha) = 0 \quad (2.2)$$

$$A_0 = -a, \quad A_1 = -bk^2, \quad A_2 = -qk^4$$

特例:

当 $A_2=0$ 得Lamé方程

$$\frac{d^2\varphi}{da^2} + (A_0 + A_1 \operatorname{sn}^2 \alpha) \varphi = 0 \quad (2.3)$$

如果已知 $A_1=n(n+1)k$ 中 n 不是正整数, 这时解就较复杂称为广义Lamé函数(Erdelyi).

Lamé-Helmholtz方程在应用上存在两类问题:

1. 当参数 q 为已知时, 而 a, b 为待求时, 则构成双参数本征值 $a(q, k^2), b(q, k^2)$ 问题.
2. 当参数 A_0, A_1, A_2 全是给定的, 且其值不加限制, 如 $A_1=n(n+1)k$ 中 n 不限于正整数.

本文的目的是求方程的线性独立解系, 然后由定解条件讨论上述两类问题.

为求方程的标准形式, 先化为Stieljes代数形式. 令 $s=\operatorname{sn}^2 \alpha$, 得到

$$\frac{d^2\varphi}{ds^2} + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{s} + \frac{1}{s-1} + \frac{1}{s-h} \right) \frac{d\varphi}{ds} - \frac{Js^2 + n(n+1)s + H}{4s(s-1)(s-h)} \varphi(s) = 0 \quad (2.4)$$

$$h = \frac{1}{k^2}, \quad H = hA_0, \quad n(n+1) = hA_1, \quad hJ = hA_2$$

或者

$$4[s^3 - (1+h)s^2 + hs] \frac{d^2\varphi}{ds^2} + 2[3s^2 - 2(1+h)s + h] \frac{d\varphi}{ds} - [H + n(n+1)s + Js^2] \varphi = 0 \quad (2.4a)$$

此方程含有三个正则极点 $s=0, 1, h$ 和一个非正则极点 $s=\infty$.

如果表成Riemann P 函数, 有

$$P \left\{ \begin{array}{cccc} 0 & 1 & h & \infty, \\ 0 & 0 & 0 & -\frac{n}{2}, \\ 1/2 & 1/2 & 1/2 & \frac{n+1}{2}, \end{array} \right. s \left. \right\} + K\{H, J\} \quad (2.5)$$

其中 H, J 是所谓Klein多余参数, 记作 $K\{H, J\}$ 它在Riemann P 记号中无法表示. 也就是说, 这类函数的变换规律 P 记号不能反映. 以下讨论如何推广.

为此, 采用变换

$$s = e^\zeta \quad \left(s \frac{d}{ds} = \frac{d}{d\zeta} = \vartheta \right) \quad (2.6)$$

方程(2.4)化为以下形式

$$L(\vartheta)\varphi(\zeta) = \sum_{r=1}^3 e^{r\zeta} M_r(\vartheta)\varphi \quad (2.7)$$

其中

$$L(\vartheta) = (\vartheta - \beta_1)(\vartheta - \beta_2) \quad \beta_1 = 0, \quad \beta_2 = \frac{1}{2}$$

$$M_r(\vartheta) = \alpha_r(\vartheta - \gamma_{r,1})(\vartheta - \gamma_{r,2}) \quad (r=1, 2, 3)$$

$$\begin{cases} M_1(\vartheta) = (1+h)\left(\vartheta^2 + \frac{H}{1+h}\right), & \alpha_1 = 1+h, \gamma_{1,1}, \gamma_{1,2} = \pm i\sqrt{\frac{H}{1+h}} \\ M_2(\vartheta) = -\frac{1}{h}\left(\vartheta - \frac{n}{2}\right)\left(\vartheta + \frac{n+1}{2}\right), & \alpha_2 = -\frac{1}{h}, \gamma_{2,1} = \frac{n}{2}, \gamma_{2,2} = -\frac{n+1}{2} \\ M_3(\vartheta) = J\frac{1+h}{h} = \alpha_3, \end{cases}$$

我们称方程 (2.7) 为标准形式. 约定: M_3 为常数时, 仅记上系数 α_3 . 现引进 D 记号, 将所有方程系数纳入统一表示如下:

$$D \left\{ \begin{array}{c|c} s = \text{sn}^2 \alpha & \beta_1, \beta_2 \\ \hline 1, \alpha_1 & \gamma_{1,1}, \gamma_{1,2} \\ 2, \alpha_2 & \gamma_{2,1}, \gamma_{2,2} \\ 3, \alpha_3 & / \end{array} \right\} \text{ 即 } D \left\{ \begin{array}{c|cc} s & 0, & 1/2 \\ \hline 1, & \frac{1+h}{h} & \left(\sqrt{\frac{H}{1+h}}, -i\sqrt{\frac{H}{1+h}} \right) \\ 2, & -\frac{1}{h} & \frac{n}{2}, -\frac{n+1}{2} \\ 3, & J\frac{1+h}{h} & / \end{array} \right\} \quad (2.8)$$

花括号内分四象限. 第二象限记上自变量 s , 第一象限记上算子 $L(\vartheta)$ 的零点 $\beta_{1,2}$, 第三、四象限分别填写右边算子 $e^{r\xi} \alpha_r M_r(\vartheta)$ 的指标、系数 (r, α_r) 及算子 M_r 的零点 $\gamma_{r,1}, \gamma_{r,2}$. 或简单记为

$$D_\sigma \{s | \alpha, \beta, \gamma\} \quad (\sigma=1, 2) \quad (2.9)$$

(α, β, γ) 是方程的参数集. 以下将求出级数解, 即 $D_\sigma \{s | \alpha, \beta, \gamma\}$ 的具体形式, 这时, 参数集在级数解中的填写规律具有确定性. 由于级数解具有收敛性, 则得 D 函数的表述.

三、求解新方法

微积分方程

已知方程 $L\varphi=0$ 的线性独立解为 $\varphi_\sigma^0(\xi)$ ($\sigma=1, 2$).

显见, 标准方程 (2.7) 的线性独立解 $\varphi_\sigma(\xi)$ 满足下列变系数微积分方程 ($\sigma=1, 2$)

$$\varphi_\sigma(\xi) - \int_0^\xi H(\xi - \xi', \xi') \varphi_\sigma(\xi') d\xi' = \varphi_\sigma^0(\xi) \quad (3.1)$$

其中核算子

$$H(\xi - \xi', \xi') = G(\xi - \xi') \sum_{r=1}^3 e^{r\xi'} M_r \left(\frac{d}{d\xi'} \right)$$

$G(\xi - \xi')$ 是相应于算子 $L\left(\frac{d}{d\xi}\right)$ 的 Green 函数. 由于非齐次项 $\varphi_\sigma^0(\xi)$ 恒不为零, 上述方程存在非零解.

线性独立解

利用积分变换, 原函数 $\varphi_\sigma(\xi)$ 的映象 $\tilde{\varphi}_\sigma(p)$ 为

$$\tilde{\varphi}_\sigma(p) = \int_0^\infty \varphi_\sigma(\xi) e^{-p\xi} d\xi \quad (3.2)$$

根据积分变换的基本定理, 有

$$\varphi_{\sigma}(\xi) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma-i\infty}^{\gamma+i\infty} \tilde{\varphi}_{\sigma}(p) e^{-p\xi} dp \quad (3.3)$$

泛函方程 (3.1) 经积分变换后给出

$$\tilde{\varphi}_{\sigma}(p) = [1 - \tilde{H}(p) \cdot]^{-1} \tilde{\varphi}_{\sigma}^0(p) \quad (3.4)$$

其中

$$\tilde{H}(p) \cdot = \frac{1}{\tilde{L}(p)} \sum_r \tilde{M}_r(p-r) \exp[-r\partial_r] \cdot$$

$$\tilde{L}(p) = (p - \beta_1)(p - \beta_2)$$

$$\tilde{M}_1(p) = (1+h) \left(p^2 + \frac{H}{1+h} \right)$$

$$\tilde{M}_2(p) = -\frac{1}{h} \left(p - \frac{n}{2} \right) \left(p + \frac{n+1}{2} \right)$$

$$\tilde{M}_3(p) = \frac{1+h}{h} J$$

算子 ∂_r 定义如下:

$$\exp[\pm k\partial_r] \tilde{\varphi}(p) = \tilde{\varphi}(p \pm k)$$

根据反演公式有

$$\varphi_{\sigma}(\xi) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma-i\infty}^{\gamma+i\infty} e^{p\xi} \left[1 - \frac{1}{\tilde{L}(p)} \sum_r \tilde{M}_r(p-r) \exp[-r\partial_r] \right]^{-1} \frac{1}{p - \beta_{\sigma}} dp \quad (3.5)$$

留数定理给出

$$\varphi_{\sigma}(\xi) = \{1 + \tau_{\sigma}(\xi)\} \exp[\beta_{\sigma}\xi] \quad (3.6)$$

$$\tau_{\sigma}(\xi) = \sum_{r_1} M_{r_1}(\beta_{\sigma}) \exp[-\beta_{\sigma}\xi] \left[1 - \sum_{r_2} \frac{M_{r_2}(\beta_{\sigma} + r_1) \exp[r_2\partial_{\beta}]}{L(\beta_{\sigma} + r_1)} \right]^{-1} \frac{\exp[(\beta_{\sigma} + r_1)\xi]}{L(\beta_{\sigma} + r_1)}$$

$$= \sum_{r_1} \frac{M_{r_1}(\beta_{\sigma})}{L(\beta_{\sigma} + r_1)} \exp[r_1\xi] + \sum_{r_1} \sum_{r_2} \frac{M_{r_1}(\beta_{\sigma}) M_{r_2}(\beta_{\sigma} + r_1)}{L(\beta_{\sigma} + r_1) L(\beta_{\sigma} + r_2)} \exp[r_{(2)}\xi] + \dots$$

$$+ \sum_{r_1} \sum_{r_2} \dots \sum_{r_{\lambda}} \frac{M_{r_1}(\beta_{\sigma}) M_{r_2}(\beta_{\sigma} + r_1) \dots M_{r_{\lambda}}(\beta_{\sigma} + r_{(\lambda-1)})}{L(\beta_{\sigma} + r_1) L(\beta_{\sigma} + r_{(2)}) \dots L(\beta_{\sigma} + r_{(\lambda)})} \exp[r_{(\lambda)}\xi] + \dots$$

(记号: $r_{(\lambda)} = r_1 + r_2 + \dots + r_{\lambda}$)

容易验证, $\varphi_{\sigma}(\xi)$ 满足方程, 代入左端

$$L \cdot S = L\varphi_{\sigma} = \left\{ \sum_{r_1} M_{r_1}(\beta_{\sigma}) \exp[r_1\xi] + \sum_{r_1} \sum_{r_2} \frac{M_{r_1}(\beta_{\sigma}) M_{r_2}(\beta_{\sigma} + r_1)}{L(\beta_{\sigma} + r_1)} \exp[r_{(2)}\xi] \right.$$

$$\left. + \dots + \sum_{r_1} \sum_{r_2} \dots \sum_{r_{\lambda}} \frac{M_{r_1}(\beta_{\sigma}) M_{r_2}(\beta_{\sigma} + r_1) \dots M_{r_{\lambda}}(\beta_{\sigma} + r_{(\lambda-1)})}{L(\beta_{\sigma} + r_1) L(\beta_{\sigma} + r_{(2)}) \dots L(\beta_{\sigma} + r_{(\lambda-1)})} \exp[r_{(\lambda)}\xi] \right\}$$

$$+ \dots \left. \right\} \exp[\beta_\sigma \zeta] \equiv \Sigma e^{r\zeta} M_r \varphi_\sigma = R.S.,$$

重新整理幂次, 得到基本解如下:

$$D_\sigma(\operatorname{sn}^2 \alpha) = \varphi_\sigma(\operatorname{sn}^2 \alpha) = \left\{ 1 + \sum_{k=1}^{\infty} c_k(\beta_\sigma)(\operatorname{sn} \alpha)^{2k} \right\} (\operatorname{sn} \alpha)^{\beta_\sigma} \quad (3.7)$$

$$c_1 = \frac{M_1(\beta_\sigma)}{L(\beta_\sigma + 1)}$$

$$c_2 = \frac{1}{L(\beta_\sigma + 2)} \{c_1 M_1(\beta_\sigma + 1) + M_2(\beta_\sigma)\}$$

$$c_3 = \frac{1}{L(\beta_\sigma + 3)} \{c_2 M_1(\beta_\sigma + 2) + c_1 M_2(\beta_\sigma + 1) + M_3(\beta_\sigma)\}$$

$$c_4 = \frac{1}{L(\beta_\sigma + 4)} \{c_3 M_1(\beta_\sigma + 3) + c_2 M_2(\beta_\sigma + 2) + c_1 M_3(\beta_\sigma)\}$$

.....

$$c_{k+1} = \frac{1}{L(\beta_\sigma + k)} \{c_k M_1(\beta_\sigma + k) + c_{k-1} M_2(\beta_\sigma + k - 1) + c_{k-2} M_3(\beta_\sigma)\}$$

($k \geq 3$)

容易验证: Wronski式不恒等于零

$$W(\varphi_1, \varphi_2) \neq 0$$

即 φ_1, φ_2 是两个线性独立解. 又根据 D_σ 函数的显式, 容易证明级数解的收敛性.

结论: 上述变系数线性微积分方程组 (3.1) 的优点是比 Whittaker 方程和 Malurkar 方程简单, 容易求出级数解.

四、四类椭圆波动函数

1. 第一类椭圆波动函数

根据上节的 D 记号及其相应的级数表式, 得到第一类椭圆波动函数如下:

$$\left. \begin{aligned} \mathcal{E}_{\sigma_1}(\alpha) &= 1 + a_1 \operatorname{sn}^2 \alpha + a_2 \operatorname{sn}^4 \alpha + \dots + a_k (\operatorname{sn} \alpha)^{2k} + \dots \\ \mathcal{E}_{\sigma_2}(\alpha) &= \operatorname{sn} \alpha \{ 1 + b_1 \operatorname{sn}^2 \alpha + b_2 \operatorname{sn}^4 \alpha + \dots + b_k (\operatorname{sn} \alpha)^{2k} + \dots \} \end{aligned} \right\} \quad (4.1)$$

其中系数 a_m, b_m 具有形式

$$a_1 = \frac{1}{1 \cdot \frac{1}{2}} \frac{H}{4}$$

$$a_2 = \frac{1}{2 \cdot \frac{3}{2}} \left\{ \left(\frac{H}{4} + \frac{1+h}{h} \right) a_1 + \frac{n(n+1)}{4h} \right\}$$

$$a_3 = \frac{1}{3 \cdot \frac{5}{2}} \left\{ \left(\frac{H}{4} + 4 \frac{1+h}{h} \right) a_2 - \frac{1}{h} \left(1 - \frac{n}{2} \right) \left(1 + \frac{n+1}{2} \right) a_1 + \frac{J}{4h} \right\}$$

.....

$$a_m = \frac{1}{m \cdot \frac{2m-1}{2}} \left\{ \left(\frac{H}{4} + (m-1)^2 \frac{1+h}{h} \right) a_{m-1} - \frac{1}{h} \left(m-2 - \frac{n}{2} \right) \left(m-2 + \frac{n+1}{2} \right) a_{m-2} + \frac{J}{4h} a_{m-2} \right\}$$

和

$$b_1 = \frac{1}{1 \cdot \frac{3}{2}} \left\{ \left(\frac{H}{4} + \frac{1}{4} \frac{1+h}{h} \right) \right\}$$

$$b_2 = \frac{1}{2 \cdot \frac{5}{2}} \left\{ \left(\frac{H}{4} + \frac{9}{4} \frac{1+h}{h} \right) b_1 - \frac{1}{4h} (1-n)(n+2) \right\}$$

$$b_3 = \frac{1}{3 \cdot \frac{7}{2}} \left\{ \left(\frac{H}{4} + \frac{25}{4} \frac{1+h}{h} \right) b_2 - \frac{1}{4h} (3-n)(n+4) b_1 + \frac{J}{4h} \right\}$$

.....

$$b_m = \frac{1}{m \left(\frac{2m+1}{2} \right)} \left\{ \left(\frac{H}{4} + \left(\frac{2m-1}{2} \right)^2 \frac{1+h}{h} \right) b_{m-1} - \frac{1}{4h} (m-n)(n+m+1) b_{m-2} + \frac{J}{4h} b_{m-3} \right\}$$

注意, 对于椭球函数, 当 n 是正整数时, 可以适当选择 H , 所得的解不是无穷级数, 而是多项式. 对于椭球波动函数, 不论 n , H 取什么值, 解总是无穷级数.

2. 第二类椭球波动函数

为求第二类椭球波动函数 $\text{cna } \phi(\text{sn}^2 \alpha)$, 令

$$\varphi(s) = \sqrt{1-s} \phi(s) \quad (4.2)$$

代入原方程, 则得

$$\begin{aligned} [s^2 - (1+h)s^2 + hs] \frac{d^2 \phi}{ds^2} + \frac{1}{2} [5s^2 - 2(1+2h)s + hs] \frac{d\phi}{ds} \\ - \frac{1}{4} [(n-1)(n+2)s + (H+h) + Js^2] \phi(s) = 0 \end{aligned} \quad (4.3)$$

化为标准形式

$$L(\vartheta) \phi = \sum_{r=1}^3 e^{r\vartheta} M_r(\vartheta) \phi \quad (4.4)$$

$$L(\vartheta) = \vartheta \left(\vartheta - \frac{1}{2} \right)$$

$$M_1(\vartheta) = \frac{1+h}{h} \left[\vartheta^2 + \frac{h}{1+h} \vartheta + \frac{H+h}{4(1+h)} \right]$$

$$M_2(\vartheta) = -\frac{1}{h} \left(\vartheta - \frac{n-1}{2} \right) \left(\vartheta + \frac{n+2}{2} \right)$$

$$M_3(\vartheta) = \frac{J}{4}$$

因此有D函数表示

$$D \left\{ \begin{array}{c|cc} \text{sn}^2 \alpha & 0, & \frac{1}{2} \\ \hline 1, & \frac{1+h}{h} & \nu_1, \quad \nu_2 \\ 2, & -\frac{1}{h} & \frac{n-1}{2}, \quad -\frac{n-2}{2} \\ 3, & \frac{J}{4} & / \end{array} \right\} \quad (4.5)$$

$$\nu(\frac{1}{2}) = -\frac{h}{2(1+h)} [1 \pm i \sqrt{H(1+h)+h}]$$

按照上节的一般公式，得到第二类椭圆波动函数：

$$\left. \begin{aligned} \mathcal{E}_{c_2}(\alpha) &= cna(1 + c_1 \text{sn}^2 \alpha + c_2 \text{sn}^4 \alpha + \dots + c_m \text{sn}^{2m} \alpha + \dots) \\ \mathcal{E}_{d_2}(\alpha) &= cna \operatorname{dn} \alpha (1 + d_1 \text{sn}^2 \alpha + d_2 \text{sn}^4 \alpha + \dots + d_m \text{sn}^{2m} \alpha + \dots) \end{aligned} \right\} \quad (4.6)$$

$$c_1 = \frac{1}{1 \cdot \frac{1}{2}} \frac{H+h}{4h}$$

$$c_2 = \frac{1}{2 \cdot \frac{3}{2}} \left\{ \left(\frac{H+h}{4h} + \frac{1+2h}{h} \right) c_1 - \frac{1}{4h} (n-1)(n+2) \right\}$$

$$c_3 = \frac{1}{3 \cdot \frac{5}{2}} \left\{ \left(\frac{H+h}{4h} + \frac{4+6h}{h} \right) c_2 - \frac{1}{4h} (3-n)(n+4) c_1 + \frac{J}{4} \right\}$$

.....

$$c_m = \frac{1}{m \cdot \frac{2m-1}{2}} \left\{ \left(\frac{H+h}{4h} + \frac{(m-1)^2}{h} + 2m \right) c_{m-1} - \frac{1}{4h} (2m-n-3)(2m+n-2) c_{m-2} + \frac{J}{4} c_{m-3} \right\}$$

$$d_1 = \frac{1}{1 \cdot \frac{3}{2}} \left(\frac{H+h}{4h} + \frac{1+h}{4h} + \frac{1}{2} \right)$$

$$d_2 = \frac{1}{2 \cdot \frac{5}{2}} \left\{ \left(\frac{H+h}{4h} + \frac{9}{4} - \frac{1+h}{h} + \frac{3}{2} \right) d_1 - \frac{1}{4h} (2-n)(n+3) \right\}$$

$$d_3 = \frac{1}{3 \cdot \frac{7}{2}} \left\{ \left(\frac{H+h}{4h} + \frac{25}{4} \frac{1+h}{h} + \frac{5}{2} \right) d_2 - \frac{1}{4h} (4-n)(n+5) d_1 + \frac{J}{4} \right\}$$

.....

$$d_m = \frac{1}{m \cdot \frac{2m+1}{2}} \left\{ \left(\frac{H+h}{4h} + \left(\frac{m-1}{2} \right)^2 \frac{1+h}{h} + \frac{2m-1}{2} \right) d_{m-1} - \frac{1}{4h} (2m-2-n)(2m-1+m) d_{m-2} + \frac{J}{4} d_{m-3} \right\}$$

3. 第三类椭球波动函数

为求第三类椭球波动函数 $dn\alpha \psi(sn\alpha)$, 令

$$\varphi = \sqrt{1-h} \psi(s) \quad (s = sn^2\alpha) \quad (4.7)$$

则得

$$\begin{aligned} [s^3 - (1+h)s^2 + hs] \frac{d^2\psi}{ds^2} + \frac{1}{2} [5s^2 - 2(2+h)s + hs] \frac{d\psi}{ds} \\ - \frac{1}{4} [(n-1)(n+2)s + (1+H) + Js] \psi = 0 \end{aligned} \quad (4.8)$$

化为标准形式

$$L(\vartheta)\psi = \sum_{r=1}^3 e^{r\vartheta} M_r(\vartheta)\psi \quad (4.9)$$

$$L(\vartheta) = \vartheta\left(\vartheta - \frac{1}{2}\right), \quad M_1(\vartheta) = \frac{1+h}{h} \left[\vartheta^2 + \frac{1}{1+h}\vartheta + \frac{1+H}{4(1+h)} \right]$$

$$M_2(\vartheta) = -\frac{1}{h} \left(\vartheta - \frac{n-1}{2} \right) \left(\vartheta + \frac{n+2}{2} \right), \quad M_3(\vartheta) = \frac{J}{4}$$

因此有 L 函数表示

$$D \left\{ \begin{array}{c|cc} s & 0, & \frac{1}{2} \\ \hline 1, & \frac{1+h}{h} & \nu_1, \quad \nu_2 \\ 2, & -\frac{1}{h} & \frac{n-1}{2}, \quad -\frac{n+2}{2} \\ 3, & \frac{J}{4} & \diagdown \end{array} \right\} \quad (4.10)$$

$$\nu_{\left(\frac{1}{2}\right)} = -\frac{1}{2(1+h)} (1 \pm i\sqrt{H+h+Hh})$$

由一般公式, 得第三类椭球波动函数

$$\left. \begin{aligned} \mathcal{E}_{e_3}(\alpha) &= dn\alpha (1 + e_1 sn^2\alpha + e_2 sn^4\alpha + \dots + e_m sn^{2m}\alpha + \dots) \\ \mathcal{E}_{s_3}(\alpha) &= dn\alpha sn\alpha (1 + f_1 sn^2\alpha + f_2 sn^4\alpha + \dots + f_m sn^{2m}\alpha + \dots) \end{aligned} \right\} \quad (4.11)$$

$$\begin{aligned}
e_1 &= \frac{1}{1 \cdot \frac{1}{2}} \frac{H+1}{4h} \\
e_2 &= \frac{1}{2 \cdot \frac{3}{2}} \left\{ \left(\frac{H+1}{4h} + \frac{1+h}{4h} + \frac{1}{2h} \right) e_1 + \frac{(n-1)(n+2)}{4h} \right\} \\
e_3 &= \frac{1}{3 \cdot \frac{5}{2}} \left\{ \left(\frac{H+1}{4h} + \frac{9}{4} \frac{1+h}{h} + \frac{3}{2h} \right) e_2 + \frac{1}{4h} (n+4)(n-3) e_1 + \frac{J}{4} \right\} \\
&\dots\dots \\
e_m &= \frac{1}{m \cdot \frac{2m-1}{2}} \left\{ \frac{H+1}{4h} + \left(\frac{m-1}{2} \right)^2 \frac{1+h}{h} + \frac{2m-1}{h} \right\} e_{m-1} \\
&\quad + \frac{1}{4h} (n-2m+3)(2m+n-2) e_{m-2} - \frac{J}{4} e_{m-3} \Big\} \\
f_1 &= \frac{1}{1 \cdot \frac{3}{2}} \frac{H+1}{4h} \\
f_2 &= \frac{1}{2 \cdot \frac{5}{2}} \left\{ \left(\frac{H+1}{4h} + \frac{9}{4} \frac{1+h}{h} + \frac{3}{2} \right) f_1 + \frac{1}{4h} (n-2)(n+3) \right\} \\
f_3 &= \frac{1}{3 \cdot \frac{7}{2}} \left\{ \left(\frac{H+1}{4h} + \frac{25}{4} \frac{1+h}{h} + \frac{5}{2} \right) f_2 + \frac{1}{4h} (n-4)(n+5) f_1 + \frac{J}{4} \right\} \\
&\dots\dots \\
f_m &= \frac{1}{m \cdot \frac{2m+1}{2}} \left\{ \left(\frac{H+1}{4h} + \left(\frac{2m-1}{2} \right)^2 \frac{1+h}{h} + \frac{2m-1}{2} \right) f_{m-1} \right. \\
&\quad \left. + \frac{1}{4h} (n-2m+2)(2m-1+n) f_{m-2} + \frac{J}{4} f_{m-3} \right\}
\end{aligned}$$

4. 第四类椭圆波动函数

当求第四类椭圆波动函数 $\operatorname{sn} \alpha \operatorname{cn} \alpha \operatorname{dn} \alpha \chi(\operatorname{sn}^2 \alpha)$ 时, 须令

$$\varphi(s) = \sqrt{(s-1)(s-h)} \chi(s) \quad (4.12)$$

方程具有形式

$$\begin{aligned}
&(s^3 - (1+h)s^2 + hs) \frac{d^2 \chi}{ds^2} + \frac{1}{2} (7s^2 - 4(1+h)s + h) \frac{d\chi}{ds} \\
&\quad - \frac{1}{4} [(n-2)(n+3)s + (H+h+1) + Js^2] \chi = 0
\end{aligned} \quad (4.13)$$

由此得标准形式

$$L(\vartheta) \chi = \sum_{r=1}^3 e^{r\vartheta} M_r(\vartheta) \chi \quad (4.14)$$

$$L(\vartheta) = \vartheta \left(\vartheta - \frac{1}{2} \right), M_1(\vartheta) = \frac{1+h}{h} \left\{ \vartheta^2 + \vartheta + \frac{H+h+1}{4(1+h)} \right\}$$

$$M_2(\vartheta) = \frac{1}{h} \left(\frac{n-2}{2} - \vartheta \right) \left(\vartheta + \frac{n+3}{2} \right), M_3(\vartheta) = \frac{J}{4}$$

相应的 D 函数是

$$D \left\{ \begin{array}{c|cc} \text{sn}^2 \alpha & 0, & \frac{1}{2} \\ \hline 1, & \frac{1+h}{h} & \nu_1, \nu_2 \\ 2, & -\frac{1}{h} & \frac{n-2}{2}, \frac{n+3}{2} \\ 3, & \frac{J}{4} & \diagup \end{array} \right\} \quad (4.15)$$

$$\nu\left(\frac{1}{2}\right) = -\frac{1}{2} \left[1 \pm i \sqrt{\frac{H}{1+h}} \right]$$

从而得到第四类椭球波动函数

$$\left. \begin{aligned} \mathcal{E}_{\alpha_4}(\alpha) &= c\alpha \operatorname{dn}\alpha \{ 1 + g_1 \operatorname{sn}^2 \alpha + g_2 \operatorname{sn}^4 \alpha + \dots + g_m \operatorname{sn}^{2m} \alpha \} \\ \mathcal{E}_{\alpha_3}(\alpha) &= s\alpha c\alpha \operatorname{dn}\alpha \{ 1 + h_1 \operatorname{sn}^2 \alpha + h_2 \operatorname{sn}^4 \alpha + \dots + h_m \operatorname{sn}^{2m} \alpha \} \end{aligned} \right\} \quad (4.16)$$

$$g_1 = \frac{1}{1 \cdot \frac{1}{2}} \frac{1}{4h} (H+h+1)$$

$$g_2 = \frac{1}{2 \cdot \frac{3}{2}} \frac{1}{4h} \{ (H+9h+1)g_1 + (n-2)(n+3) \}$$

$$g_3 = \frac{1}{3 \cdot \frac{5}{2}} \frac{1}{4h} \{ (H+25h+1)g_2 + (n-4)(n+5)g_1 + Jh \}$$

.....

$$g_m = \frac{1}{m \left(\frac{2m-1}{2} \right)} \frac{1}{4h} \{ (H + [4(m-1)m+1]h+1)g_{m-1} \\ + (n-2m+2)(n+2m-1)g_{m-2} + Jhg_{m-3} \} \quad (m \geq 4)$$

$$h_1 = \frac{1}{\frac{3}{2} \cdot 1} \frac{1}{4h} (H+4h+1)$$

$$h_2 = \frac{1}{\frac{5}{2} \cdot 2} \frac{1}{4h} \{ (H+16h+1)h_1 + (n-3)(n+4) \}$$

$$h_3 = \frac{1}{\frac{7}{2} \cdot 3} \frac{1}{4h} \{ (H+36h+1)h_2 + (n-5)(n+6)h_1 + Jh \}$$

.....

$$h_m = \frac{1}{\frac{2m+1}{2} \cdot m} \frac{1}{4h} \{ (H + [(2m+1)(2m+3)+1]h+1)h_{m-2} \\ + (n-2m-1)(n+2m+4)h_{m-2} + Jh h_{m-3} \} \quad (m \geq 4)$$

五、讨 论

(1) 为了推广Riemann P 函数的思想, 本文引进 D 函数表示, 其优点是宜于表述四类椭圆波动函数, 便于研究函数的变换性质。

(2) 求得四类椭圆波动函数 $\mathcal{E}_{c_i}(sn\alpha), \mathcal{E}_{s_i}(sn\alpha) (i=1, 2, 3, 4)$, 包括四类椭圆(Lamé)函数 $E_{c_i}(sn\alpha), E_{s_i}(sn\alpha)$ 作为特例。

(3) 本法可以直接推广到高阶一般双周期系数方程, 其系数是 $sn\alpha, cn\alpha, dn\alpha$ 的展开式或多项式。

(4) 利用树图法可以求出非正则积分的级数形式。再者, 根据得出的级数解, 可以直接讨论函数的解析性质, 包括 Picard 展周期乘子 σ, σ' 的表式。这些问题过去难以处理, 我们将另行讨论。

参 考 文 献

- [1] Erdelyi, *Higher Transcendental Functions* (Bateman Manuscript Project) . Vol. I—III (1953—1955).
- [2] Whittaker, Watson, *Modern Analysis*, Cambridge University Press(1940).
- [3] Hobson, E. W., *Theory of Spherical and Ellipsoidal Harmonics*, Cambridge University Press, (1931).
- [4] Möglichen, Beugungsercheinungen an Körpern von Ellipsoidischer Gestalt, *Ann. d. Phys.*, 83(1927), 609—734.
- [5] Arscott, F. M., (a) *Periodic Differential Equations*, Pergamon Press(1964). (b) A new treatment of the ellipsoidal wave equations, *Proc. Lond. Math. Soc.*, 33 (1959), 21—50.
- [6] Malurkar, Ellipsoidal wave functions, *Ind. J. Phys.*, 9(1935), 45—80.
- [7] Dong Ming-de, *Poincaré's Problem of Irregular Integrals* (Lecture Notes, unpublished (1981))

New Method of Solving Lamé-Helmholtz Equation and Ellipsoidal Wave Functions

Dong Ming-de

(Institute of Theoretical Physics, Academia Sinica, Beijing)

Abstract

Despite the great significance of equations with doubly-periodic coefficients in the methods of mathematical physics, the problem of solving Lamé-Helmholtz equation still remains to be tackled. Arscott and Möglichen's method of double-series expansion as well as Malurkar's non-linear integral equation are unable to reach the final solution.

Our main result consists in obtaining analytic expression for ellipsoidal wave functions of four species $\mathcal{E}_{c_i}(sn\alpha), \mathcal{E}_{s_i}(sn\alpha) (i=1, 2, 3, 4)$ by deriving a couple of linear integral equations and solving these by integral transform, including the well-known Lamé function $E_{c_i}(sn\alpha), E_{s_i}(sn\alpha)$ as special case. Generalizing Riemann's idea of P -function, we introduce D -function to express their transformation properties,