

文章编号: 1000\_0887(2002) 08\_0876\_05

# 非线性 Klein\_Gordon 方程的微扰理论

刘天贵, 颜家壬

(湖南师范大学 物理系, 长沙 410081)

(张鸿庆推荐)

摘要: 求得了一阶近似下微扰对非线性 Klein\_Gordon 孤子的影响, 即求得了孤子参数随时间的缓慢变化及一阶修正的具体表达式

关键词: 孤子微扰; 孤子参数; 非线性 Klein\_Gordon 孤子

中图分类号: O415 文献标识码: A

## 引言

非线性 Klein\_Gordon 方程为非线性物理的一个重要方程, 在物理学中许多领域内有重要应用<sup>[1,2]</sup> 它的一般形式为:

$$U_{TT} - U_{XX} + m^2 U + U^3 = 0, \quad (1)$$

式中, 下标分别代表对时、空变量  $T, X$  求导,  $m$  和  $\epsilon$  为已知常数且  $\epsilon < 0$  文献[3] 求出了它的单孤子解, 但我们一直未见关于该方程的孤子微扰理论报道 本文运用一孤子微扰理论直接方法<sup>[4~6]</sup> 来研究此问题 引进如下变量替换:

$$U = \sqrt{-\frac{m^2}{6}} u, \quad T = \frac{1}{m} t, \quad X = \frac{1}{m} x, \quad (2)$$

可将方程(1)简化为:

$$u_{tt} - u_{xx} + u - \frac{1}{6} u^3 = 0, \quad (3)$$

方程(3)即文献[3]中所谓的 sin\_Gordon 方程的一近似方程, 可见[3]中 sin\_Gordon 这一近似方程仅仅只是非线性 Klein\_Gordon 方程的一个特例 本文研究含微扰的非线性 Klein\_Gordon 方程:

$$u_{tt} - u_{xx} + u - \frac{1}{6} u^3 = R[u], \quad (4)$$

式中,  $\epsilon$  为表征微扰强弱的小参数( $0 < \epsilon < 1$ );  $R[u]$  为  $u$  的已知泛函, 即  $u, u_x, u_{xx}$ , ... 的已知函数

收稿日期: 2000\_06\_30; 修订日期: 2001\_12\_21

基金项目: 国家自然科学基金资助项目(19775013)

作者简介: 刘天贵(1973), 女, 湖南人, 硕士;

颜家壬(1937), 男, 教授, 博士生导师. (miroyan@21cn.com)

# 1 线性化

当无微扰时 ( $\epsilon = 0$ ), 方程(4) 有如下单孤子解

$$u(x, t) = \sqrt{6} \tanh \frac{1}{\sqrt{2(\epsilon^2 - 1)}}(x + t + c), \quad (5)$$

方程(4) 满足如下初始条件:

$$\begin{aligned} u(x, 0) &= \sqrt{6} \tanh \frac{1}{\sqrt{2(\epsilon^2 - 1)}}(x + c), \\ u_t(x, 0) &= \frac{\sqrt{3}}{\sqrt{\epsilon^2 - 1}} \operatorname{sech}^2 \frac{1}{\sqrt{2(\epsilon^2 - 1)}}(x + c) \end{aligned} \quad (6)$$

为将方程(4) 线性化, 按文献[4]、[5]的做法, 首先引进多重尺度时间慢变量  $t_n = \epsilon^n t$ ,  $n = 1, 2, \dots$ , 则对  $t$  的偏导数必须换成

$$\partial_t = \partial_t + \epsilon \partial_{t_1} + \epsilon^2 \partial_{t_2} + \dots, \quad (7)$$

同时, 将  $u$  和  $R[u]$  做渐近展开

$$u = u^{(0)} + \epsilon u^{(1)} + \epsilon^2 u^{(2)} + \dots, \quad (8)$$

$$R[u] = R[u^{(0)}] + \epsilon R^{(1)}[u^{(0)}, u^{(0)}] + \dots \quad (9)$$

将(7)~(9)代入方程(4)后, 比较各次幂系数, 即得各级近似方程:

$$u_{tt}^{(0)} - u_{xx}^{(0)} + u^{(0)} - \frac{1}{6}(u^{(0)})^3 = 0, \quad (10)$$

$$u_{tt}^{(1)} - u_{xx}^{(1)} + u^{(1)} - \frac{1}{2}(u^{(0)})^2 u^{(1)} = R[u^{(0)}] - 2u_{u_1}^{(0)}, \quad (11)$$

本文只研究零级和一级近似, 所以初条件(6)相应地变为

$$\left. \begin{aligned} u^{(0)}(x, 0) &= \sqrt{6} \tanh \frac{1}{\sqrt{2(\epsilon^2 - 1)}}(x + c), \\ u_t^{(0)}(x, 0) &= \frac{\sqrt{3}}{\sqrt{\epsilon^2 - 1}} \operatorname{sech}^2 \frac{1}{\sqrt{2(\epsilon^2 - 1)}}(x + c), \\ u^{(1)}(x, 0) &= 0, \quad u_t^{(1)}(x, 0) = 0 \end{aligned} \right\} \quad (12)$$

零级近似方程(10) 是标准的非线性 Klein-Gordon 方程, 它有如(5)式的单孤子解

$$u^{(0)}(x, t) = \sqrt{6} \tanh z, \quad z = \frac{1}{\sqrt{2(\epsilon^2 - 1)}}(x - t), \quad t = - \quad (13)$$

由于微扰, (13)式中孤子参数  $z$  和  $t$  将随时间慢变量缓慢变化  $z$  与  $t$  无关, 而  $t$  对  $t$  的依赖关系由(13)式中最后一式决定 由方程(13) 可得

$$u_{u_1}^{(0)} = \sqrt{6} \frac{1}{\sqrt{\epsilon^2 - 1}} [\operatorname{sech}^2 z - 2z \operatorname{sech}^2 z \tanh z] + 2\sqrt{6} \frac{1}{\sqrt{\epsilon^2 - 1}} \operatorname{sech}^2 z \tanh z \quad (14)$$

引进  $z$  为新的空间变量(与孤子一起运动的坐标参照系), 方程(11) 可重写为:

$$u_{zz}^{(1)} + 2 \frac{1}{\sqrt{\epsilon^2 - 1}} u_{tz}^{(1)} + \frac{1}{2} \Gamma u^{(1)} = F(z, t), \quad (15)$$

式中:

$$\Gamma = \frac{d^2}{dz^2} + 6 \operatorname{sech}^2 z - 4, \quad F(z, t) = R[u^{(0)}] - 2u_{u_1}^{(0)}, \quad (16)$$

初条件变为:

$$u^{(1)}(z, 0) = u_t^{(1)}(z, 0) = 0 \quad (17)$$

对方程(15)作拉氏变换可得

$$p^2 u + 2 p u z + \frac{1}{2} \mathbb{L} u = F(z, p), \quad (18)$$

式中  $p$  为一复变量,  $u(z, p)$  和  $F(z, p)$  分别为  $u^{(1)}(z, t)$  和  $F(z, t)$  的像作一函数变换

$$u = e^{-2 p z} v, \quad (19)$$

我们可得

$$-2 p^2 v + \frac{1}{2} \mathbb{L} v = F(z, p) e^{2 p z} \quad (20)$$

## 2 本征值问题

为了求解方程(20), 我们需求解如下的本征值问题:

$$\mathbb{L} = \quad (21)$$

利用文献[4]附录 A 的方法可以求得  $\mathbb{L}$  的本征函数系如下:

$$\begin{aligned} (z, k) &= \frac{e^{ikz}}{\sqrt{2(k^4 + 5k^2 + 4)}} [k^2 + 1 + 3ikt \operatorname{tanh} z - 3 \operatorname{tanh}^2 z], \\ &= - (k^2 + 4) \quad - < k < \quad, \end{aligned} \quad (22)$$

$$1(z) = \frac{\sqrt{3}}{2} \operatorname{sech}^2 z = 0, \quad (23)$$

$$2(z) = \frac{\sqrt{6}}{2} \operatorname{sech} z \operatorname{tanh} z = -3, \quad (24)$$

它们构成一个正交完备化的基矢  $\{ \quad \} = \{ (z, k), j(z); j = 1, 2 \}$

( ) 正交性

$$\int (z, k)^* (z, k) dz = (k - k), \quad (25)$$

$$\int (z, k) j(z) dz = 0 \quad j = 1, 2, \quad (26)$$

$$\int j(z) l(z) dz = j_l \quad j, l = 1, 2 \quad (27)$$

( ) 完备性

$$p \int (z, k)^* (z, k) dk + \sum_{j=1}^2 j(z) j(z) = (z - z) \quad (28)$$

## 3 微扰对孤子的影响

现在求解方程(20), 将  $v$  按基矢  $\{ \quad \}$  展开

$$v(z, p) = \int dk (k, p) (z, k) + 1(p) 1(z) + 2(p) 2(z) \quad (29)$$

将(29)代入方程(20), 并利用正交性得

$$(k, p) = - \frac{2}{4 p^2 + (k^2 + 4)} \int dz F(z, p) e^{2 p z} (z, k)^*, \quad (30)$$

$$1(p) = - \frac{1}{2 p^2} \int dz F(z, p) e^{2 p z} 1(z), \quad (31)$$

$$2(p) = - \frac{2}{4 p^2 + 3} \int dz F(z, p) e^{2 p z} 2(z), \quad (32)$$

将(30)~(32)代入(29),利用(19)得:

$$u(z, p) = - \frac{2dk}{4^2 p^2 + (k^2 + 4)} dz F(z, p) e^{-2 p(z-z)} * (z, k) (z, k) - \frac{1}{2^2 p^2} dz F(z, p) e^{-2 p(z-z)} \phi_1(z) \phi_1(z) - \frac{2}{4^2 p^2 + 3} dz F(z, p) e^{-2 p(z-z)} \phi_2(z) \phi_2(z) \tag{33}$$

对(33)作拉氏逆变换得

$$u^{(1)}(z, t) = - \frac{dk}{\sqrt{k^2 + 4}} dz \int_0^t d H(\cdot) \sin \frac{\sqrt{k^2 + 4}}{2} F(z, \cdot) * (z, k) (z, k) - \frac{1}{2^2} dz \int_0^t d H(\cdot) F(z, \cdot) \phi_1(z) \phi_1(z) - \frac{1}{\sqrt{3}} dz \int_0^t d H(\cdot) \sin \frac{\sqrt{3}}{2} F(z, \cdot) \phi_2(z) \phi_2(z), \tag{34}$$

其中

$$= t - 2 (z - z), \tag{35}$$

H(·) 是一个阶跃函数

$$H(\cdot) = \begin{cases} 1 & \text{当 } > 0, \\ 0 & \text{当 } < 0 \end{cases} \tag{36}$$

特例,如果在随孤子运动的坐标系中微扰不含时微扰,即  $F(z, t) = F(z)$ ,那么(34)可重写为:

$$u^{(1)}(z, t) = - \frac{2dk}{k^2 + 4} dz F(z) \left\{ 1 - \cos \frac{\sqrt{k^2 + 4}}{2} [t - 2 (z - z)] \right\} * (z, k) (z, k) - \frac{1}{2^2} dz F(z) \frac{[t - 2 (z - z)]^2}{2} \phi_1(z) \phi_1(z) - \frac{2}{3} dz F(z) \left\{ 1 - \cos \frac{\sqrt{3}}{2} [t - 2 (z - z)] \right\} \phi_2(z) \phi_2(z) \tag{37}$$

显然,(37)式右边第二项是久期项,消去此项的条件为:

$$dz F(z) \phi_1(z) = 0, \quad dz F(z) z \phi_1(z) = 0 \tag{38}$$

将(18)代入方程(38),运用(14)和(23)式,我们可以获得如下的孤子参数变化

$$t_1 = \frac{\sqrt{6}}{8} dz R[u^{(0)}] \operatorname{sech}^2 z, \tag{39}$$

$$t_1 = \frac{\sqrt{6}}{8^2} dz R[u^{(0)}] z \operatorname{sech}^2 z \tag{40}$$

利用方程(38),我们可获得一级修正为

$$u^{(1)}(z, t) = - \frac{2dk}{k^2 + 4} dz F(z) \left\{ 1 - \cos \frac{\sqrt{k^2 + 4}}{2} [t - 2 (z - z)] \right\} * (z, k) (z, k) - \frac{2}{3} dz F(z) (z)^2 \phi_1(z) \phi_1(z) - \frac{2}{3} dz F(z) \left\{ 1 - \cos \frac{\sqrt{3}}{2} [t - 2 (z - z)] \right\} \phi_2(z) \phi_2(z) \tag{41}$$

(41)式的格林函数形式如下:

$$u^{(1)}(z, t) = \int dz F(z) G(z, t; z), \quad (42)$$

式中

$$G(z, t; z) = - \int \frac{2dk}{k^2 + 4} \left\{ 1 - \cos \frac{\sqrt{k^2 + 4}}{2} [t - 2(z - z)] \right\} \\ * \left\{ \begin{aligned} & \left( \frac{z}{k}, k \right) \left( \frac{z}{k}, k \right) - \frac{1}{2} (z)^2 \frac{1}{1(z)} \frac{1}{1(z)} - \\ & \frac{2}{3} \left\{ 1 - \cos \frac{\sqrt{3}}{2} [t - 2(z - z)] \right\} \frac{2(z)}{2(z)} \frac{2(z)}{2(z)} \end{aligned} \right\} \quad (42)c$$

### [参 考 文 献]

- [1] Dodd R K, Eilbeck J C, Gibbon J D, et al. Solitons and Nonlinear Wave Equations[M]. London: Academic, 1982.
- [2] Ablowitz M J, Clarkson P A. Solitons, Nonlinear Evolution Equations and Inverse Scattering[M]. England: Cambridge University Press, 1991.
- [3] 范恩贵, 张鸿庆. 非线性波动方程的孤波解[J]. 物理学报, 1997, 46(7): 1254) 1258.
- [4] YAN Jia\_ren, TANG Yi. Direct approach to the study of soliton perturbations[J]. Phys Rev E, 1996, 54(6): 6816) 6824.
- [5] YAN Jia\_ren, TANG Yi, ZHOU Guang\_hui. Direct approach to the study of soliton perturbation of the nonlinear Schrodinger equation and the sine\_Gordon equation[J]. Phys Rev E, 1998, 58(1): 1064) 1073.
- [6] YAN Jia\_ren, TANG Yi, ZHOU Guang\_hui. Perturbation theory for nonlinear Klein\_Gordon kinks[J]. Commun Theoret Phys, 1999, 32(3): 375) 380.

## P e r t u r b a t i o n T h e o r y f o r N o n l i n e a r K l e i n \_ G o r d o n E q u a t i o n

LIU Tian\_gui, YAN Jia\_ren

(Department of Physics, Hunan Normal University, Changsha 410081, P R China)

Abstract: The effects of perturbations on a nonlinear Klein\_Gordon the soliton to the first\_order approximation are obtained, namely, the soliton parameters changing slowly with time, and the concrete expression of the first\_order correction are got.

Key words: soliton perturbation; soliton parameter; nonlinear Klein\_Gordon soliton